

# Innovative Intralogistik- Lösungen brauchen eines: Deine Begabung.

 **JUNGHEINRICH**



## Praktikum / Abschlussarbeit im Bereich mobiler Robotik & Simulation

 JH AG

 Technik

 Norderstedt

 01.09.2024

 6 Monate

 35 Std.

Samme wertvolle Praxiserfahrung und mach' schon im Studium in Sachen Karriere einen großen Satz nach vorn. Bei uns hast du dafür alle Möglichkeiten. Denn du gehörst voll und ganz zum Team und übernimmst sofort Verantwortung. Nebenbei lernst du Jungheinrich als Arbeitgeber kennen und kannst durch die geknüpften Kontakte den Weg ebnen für deinen möglichen späteren Einstieg bei uns.

### Deine Aufgaben

- Mitarbeit an Technologieentwicklungsprojekten
- Eigenständige Bearbeitung von Aufgaben sowie Teilprojekten
- Mithilfe bei der prototypischen Umsetzung von Anwendungen im intralogistischen Umfeld
- Weiterentwicklung einer Simulationsumgebung für mobile Roboter
- Evaluierung von Verfahren zur Lokalisierung und Navigation von mobilen Robotern
- Nach erfolgreichem Praktikum ist die Erstellung einer Abschlussarbeit möglich.

### Dein Profil

- Fortgeschrittenes Studium der Automatisierungstechnik, Robotik, Informatik oder technische Studienrichtung mit entsprechendem Vertiefungsgebiet
- Linux-Kenntnisse und Grundkenntnisse von Versionskontrollsystemen
- Kenntnisse in den Programmiersprachen C++ sowie Python
- Kenntnisse in ROS sowie 3D Modellierung und Simulation wünschenswert
- Ausgeprägte Kommunikationsfähigkeit, Eigeninitiative sowie Spaß an der Arbeit im Team
- Gute Deutsch- und Englischkenntnisse in Wort und Schrift

### Deine Vorteile

- Faire Vergütung
- Persönliche Fachbetreuung
- Betriebskantine
- Deutschland-Ticket
- Spannende Aufgaben

Wir zählen zu den weltweit führenden Unternehmen der Intralogistik mit einem einzigartigen Produktportfolio: vom konventionellen Flurförderzeug bis hin zu vollautomatisierten Lösungen.

**Persönlicher Kontakt**

Bianka Borczeszkowski, Telefon +49 40 52694902

**Bewirb dich online**

[www.jungheinrich.com/karriere](http://www.jungheinrich.com/karriere)